

**VSR53PN**  
**VSR54PN**

**Vakuum Transmitter**  
**Vacuum Transducer**



---

**Betriebsanleitung**  
**Operating Instructions**



## Inhalt

<b>1</b>	<b>Hinweise für Ihre Sicherheit.....</b>	<b>4</b>
<b>2</b>	<b>Vakuum Transmitter VSR.....</b>	<b>5</b>
2.1	Zur Orientierung .....	5
2.2	Lieferumfang .....	5
2.3	Produktbeschreibung .....	5
<b>3</b>	<b>Installation .....</b>	<b>7</b>
3.1	Hinweise zur Installation .....	7
3.2	Vakuumanschluss .....	7
3.3	Elektrischer Anschluss .....	8
3.3.1	Spannungsversorgung / RS485 Schnittstelle .....	8
3.3.2	Profinet PN P1 / PN P2.....	9
<b>4</b>	<b>Betrieb.....</b>	<b>10</b>
4.1	Allgemeines.....	10
4.2	Status LED .....	11
4.3	Ausheizen.....	11
<b>5</b>	<b>Kommunikation .....</b>	<b>12</b>
5.1	Die serielle RS485 Schnittstelle des VSR.....	12
5.2	Die Profinet Schnittstelle des VSR.....	13
5.3	Parameterübersicht .....	14
5.4	Geräte-Parameter und Information .....	15
5.5	Messwertabfrage.....	16
5.6	Nachjustieren .....	16
5.7	Sensor Parameter .....	17
<b>6</b>	<b>Wartung und Service .....</b>	<b>18</b>
<b>7</b>	<b>Technische Daten .....</b>	<b>20</b>
	Konformitätserklärung.....	22

Hersteller:

Thyracont Vacuum Instruments GmbH  
 Max Emanuel Straße 10  
 D 94036 Passau  
 Tel.: ++49/851/95986-0  
 email: info@thyracont-vacuum.com  
 Internet: http://www.thyracont-vacuum.com

## 1 Hinweise für Ihre Sicherheit

- Lesen und befolgen Sie alle Punkte dieser Anleitung
- Informieren Sie sich über Gefahren, die vom Gerät ausgehen und Gefahren, die von Ihrer Anlage ausgehen
- Beachten Sie die Sicherheits- und Unfall-Verhütungsvorschriften
- Prüfen Sie regelmäßig die Einhaltung aller Schutzmaßnahmen
- Installieren Sie das VSR unter Einhaltung der entsprechenden Umgebungsbedingungen; die Schutzart ist IP54, d.h. die Geräte sind geschützt gegen Eindringen von Staub und Spritzwasser
- Beachten Sie beim Umgang mit den verwendeten Prozessmedien die einschlägigen Vorschriften und Schutzmaßnahmen
- Berücksichtigen Sie mögliche Reaktionen zwischen Werkstoffen und Prozessmedien
- Berücksichtigen Sie mögliche Reaktionen der Prozessmedien infolge der Eigenerwärmung des Produkts
- Gerät nicht eigenmächtig umbauen oder verändern
- Informieren Sie sich vor Aufnahme der Arbeiten über eine eventuelle Kontamination
- Beachten Sie im Umgang mit kontaminierten Teilen die einschlägigen Vorschriften und Schutzmaßnahmen
- Legen Sie beim Einsenden des Gerätes eine Kontaminationsbescheinigung bei
- Geben Sie die Sicherheitsvermerke an andere Benutzer weiter

## Piktogramm-Definitionen



Gefahr von Personenschäden



Gefahr von Schäden an Gerät oder Anlage



Wichtige Information über das Produkt, dessen Handhabung oder den jeweiligen Teil der Betriebsanleitung, auf den besonders aufmerksam gemacht werden soll

---

## 2 Vakuum Transmitter VSR

### 2.1 Zur Orientierung

Diese Betriebsanleitung ist gültig für Produkte mit den Artikelnummern VSR53PN und VSR54PN.

Sie finden die Artikelnummern auf dem Typenschild. Technische Änderungen ohne vorherige Anzeige sind vorbehalten.

### 2.2 Lieferumfang

Zum Lieferumfang gehören:

- Transmitter VSR
- Staubschutzkappe
- Betriebsanleitung

Lieferbares Zubehör:

- Zentrierdichtring DN16KF mit Drahtfilter, ZZDF016
- Zentrierdichtring DN16KF mit Metall-Schutzblende, ZZCH016

### 2.3 Produktbeschreibung

Der Vakuum Transmitter VSR dient zur Absolutdruck-Messung in gasförmigen Medien im Bereich  $1200 - 1 \times 10^{-4}$  mbar. Das Gerät kann an ein Thyracont Anzeigergerät angeschlossen oder gemäß Anschlussbelegung mit einer kundeneigenen Spannungsversorgung betrieben werden.

Der gemessene Druck wird digital über die Profinet Schnittstelle ausgegeben. Zusätzlich besitzt das Gerät eine RS485 Schnittstelle zur digitalen Datenübertragung (siehe Kapitel 5).

Das Gerät ist mit einem metallgedichteten Kombinationssensor des Typs Piezo / Pirani ausgerüstet und temperaturkompensiert. Es kann an geeignete Flanschverbindungen angeschlossen werden.

## Bestimmungsgemäße Verwendung

Das VSR dient ausschließlich der Absolutdruck-Messung in gasförmigen Medien im Bereich 1200 -  $1 \times 10^{-4}$  mbar. Es darf nur an geeignete und hierfür vorgesehene Komponenten angeschlossen werden.

### **Nicht bestimmungsgemäße Verwendung**

Als nicht bestimmungsgemäß gilt der Einsatz zu Zwecken, die von oben genannten abweichen, insbesondere:

- der Anschluss an Geräte oder Komponenten, die laut ihrer Betriebsanleitung hierfür nicht vorgesehen sind
- der Anschluss an Geräte, die berührbare, Spannung führende Teile aufweisen.

Bei nicht bestimmungsgemäßem Einsatz erlischt jeglicher Haftungs- und Gewährleistungsanspruch

Die Verantwortung im Zusammenhang mit den verwendeten Prozessmedien liegt beim Betreiber.



Das Gerät ist nicht zum Einsatz in Verbindung mit Korrosivgas vorgesehen. Aggressive Medien wie Halogenide, Kohlenstoff- oder Sauerstoff-Plasmen können die Lebensdauer des Sensors reduzieren!

Ölnebel, Staub und Kondensat beeinträchtigen die Funktion des Sensors und können zum Ausfall führen!

## 3 Installation

### 3.1 Hinweise zur Installation



Keine eigenmächtigen Umbauten oder Veränderungen am Gerät vornehmen!

**Aufstellungsort:** Innenräume

Für nicht vollklimatisierte Betriebsräume gilt:

Temperatur: +5°C ... +50°C

Rel. Luftfeuchte: max. 80% bis 30°C, max. 50% bei 40°C, nicht betauend

Luftdruck: 860 - 1060 hPa (mbar)

### 3.2 Vakuumschluss



Schmutz und Beschädigungen, insbesondere am Flansch, beeinträchtigen die Funktion dieses Gerätes.

Beachten Sie bitte die beim Umgang mit Vakuumkomponenten erforderlichen Regeln in Bezug auf Sauberkeit und Schutz vor Beschädigung.

- Staubschutzkappe entfernen (wird bei Instandhaltungsarbeiten wieder benötigt!)
- Vakuumschluss über Kleinflansch DN16 ISO KF (VSR53) oder DN16CF-Flansch (VSR54) herstellen
- Bei Verbindung über Kleinflansch Metall-Spannelemente verwenden, die sich nur mit einem Werkzeug öffnen und schließen lassen (z.B. Spannband-Spannring), Dichtringe mit Zentrierring verwenden
- Sicherstellen, dass der Sensorflansch mit dem Schutzleiter verbunden ist, beispielsweise durch metallischen Kontakt zur geerdeten Vakuumkammer (metallische Spannelemente)

Die Einbaulage ist frei wählbar, jedoch kann eine Montage von unten, d.h. mit nach oben gerichtetem Flansch, zu vorzeitiger Verschmutzung und Ausfall des Geräts führen.

Zu bevorzugen ist der Einbau von oben, d.h. mit nach unten gerichtetem Flansch, damit sich Staub und Kondensat nicht in der Messzelle ansammeln können. Der Transmitter ist in dieser Lage ab Werk justiert.



Das Gerät beim Einbau nicht gewaltsam verdrehen, dies kann zur mechanischen Beschädigung führen!



#### Bei Überdruck im Vakuumsystem > 1 bar

Versehentliches Öffnen von Spannelementen kann zu Verletzungen durch herumfliegende Teile führen!

Ungesicherte Schlauchverbindungen können sich lösen und Gesundheitsschäden durch ausströmende Prozessmedien herbeiführen!



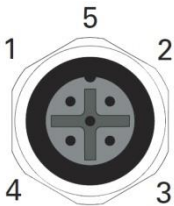
#### Bei Überdruck im Vakuumsystem 1,5 bis 4 bar

Bei KF-Flanschverbindungen können Elastomer-Dichtringe dem Druck nicht mehr standhalten. Dies kann zu Gesundheitsschäden durch ausströmende Prozessmedien führen.

## 3.3 Elektrischer Anschluss

### 3.3.1 Spannungsversorgung / RS485 Schnittstelle

Die elektrische Verbindung ist unter Verwendung geeigneter Kabel EMV-gerecht gemäß untenstehender Pinbelegung herzustellen:



Stecker M12, A-kodiert, 5polig, weiblich

Pin 1: RS485 +  
 Pin 2: Voltage Supply 24 VDC  
 Pin 3: GND  
 Pin 4: RS485 -  
 Pin 5: n.c.



Wir empfehlen, Abschirmung und Speisungserde (Pin3) beim Speisegerät mit Erdung zu verbinden.



Falscher Anschluss oder unzulässige Versorgungsspannung können zu Schäden am Transmitter führen.



### 3.3.2 Profinet PN P1 / PN P2

Bei den Profinet Ports 1 und 2 handelt es sich um integrierte 2-Port-Switches, somit ist kein zusätzlicher externer Switch erforderlich.

Die elektrische Verbindung der Profinet Ports P1 und P2 ist unter Verwendung geeigneter Kabel EMV-gerecht gemäß untenstehender Pinbelegung herzustellen:



Stecker 2x M12, D-kodiert, 4polig, weiblich

Pin 1: Tx+ / Transmit Data +

Pin 2: Rx+ / Receive Data +

Pin 3: Tx- / Transmit Data -

Pin 4: Rx- / Receive Data -



Falscher Anschluss kann zu Schäden am Transmitter führen.

## 4 Betrieb

### 4.1 Allgemeines

#### Messprinzip

Der Vakuum Transmitter VSR besitzt eine interne Kombination aus einem piezoresistiven Membransensor und einem Piranisensor, der die Wärmeleitfähigkeit von Gasen zur Vakuummessung nutzt.

Unter Einwirkung des Druckes verformt sich die dünne Membran des Piezosensors, auf deren Rückseite eine Widerstands-Messbrücke aufgebracht ist. Die dabei auftretende Verstimmung der Messbrücke ist ein Maß für den auf die Membran wirkenden Absolutdruck

Beim Wärmeleitungssensor wird ein Wendel-Filament in einer Wheatstone Brückenschaltung auf eine konstante Temperatur aufgeheizt. Die notwendige Brückenspannung ist ein Maß für den Absolutdruck.

#### Ausgangssignal

Der gemessene Druckwert kann über die serielle RS485 Schnittstelle des Transmitters oder über den Profinet Anschluss digital ausgelesen werden. Darüber hinaus können verschiedene Parameter wie Gasart-Korrekturfaktoren programmiert werden.

Weitere Informationen hierzu finden sie im Abschnitt 5 Kommunikation.

#### Stabilisierungszeit

Die Ausgabe des Mess-Signals erfolgt ca. 2 s nach Einschalten des Geräts. Zur Ausnutzung der vollen Genauigkeit des VSR kann es -insbesondere nach extremen Drucksprüngen- angebracht sein, eine Stabilisierungszeit von 5 min zu beachten.

#### Messgenauigkeit

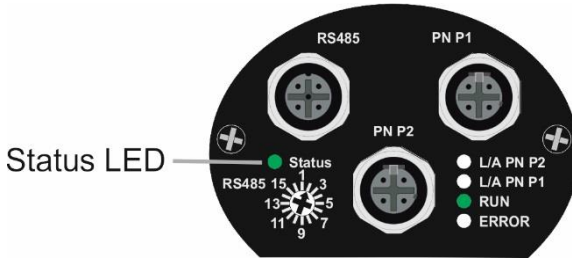
Das Gerät ist ab Werk in stehender Position bei einer Versorgungsspannung von 24VDC abgeglichen. Verschmutzung, Alterung, extreme klimatische Bedingungen oder andere Einbaulagen können ein Nachjustieren erforderlich machen.

Die Messgenauigkeit kann daher unterhalb von  $10^{-2}$  mbar reduziert sein.




#### Gasartabhängigkeit

Das Mess-Signal ist im Druckbereich unterhalb 15 mbar gasartabhängig. Das Gerät ist auf  $N_2$  bzw. trockene Luft abgeglichen. Für andere Gase können via RS485 Korrekturfaktoren für den Piranisensor gesetzt werden, so dass unterhalb 0,1 mbar eine korrekte Druckausgabe resultiert (siehe Abschnitt 5.7).

## 4.2 Status LED



Die Status LED signalisiert folgende Betriebszustände:

-  **Normalbetrieb / Pirani** (*grün - Dauerleuchten*)
-  **Normalbetrieb / Piezo** (*grün - langsames Blinken*)
-  **Fehler** (*rot - Dauerleuchten*)

## 4.3 Ausheizen

Soll die Vakuumkammer mit angeflanschem VSR ausgeheizt werden, so darf die Temperatur am Sensorflansch 150 °C keinesfalls überschreiten.

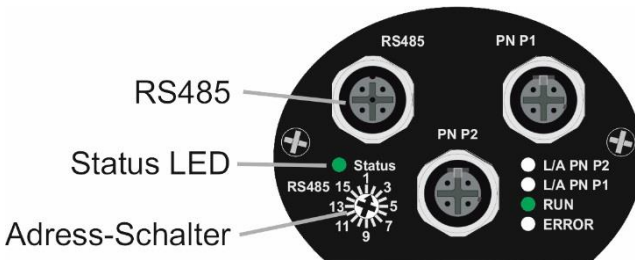


Die Spannungsversorgung des Transmitters muss während des Ausheizens der Kammer ausgeschaltet sein. Anderenfalls kann es zu Schäden an der Elektronik kommen!

## 5 Kommunikation

### 5.1 Die serielle RS485 Schnittstelle des VSR

Der Transmitter VSR verfügt über eine serielle Schnittstelle RS485. Um die Geräteadresse zur Kommunikation über RS485 einzustellen, ist zunächst der Gummistopfen über dem Adress-Schalter zu entfernen und anschließend der Adress-Schalter mit einem dünnen Schraubendreher oder ähnlichem Hilfsmittel auf einen Wert zwischen 1 und 16 einzustellen. Danach den Gummistopfen wieder einsetzen.



Bei der Kommunikation werden die Telegramme gemäß Thyracont Protokoll Version V2 als ASCII-Code übertragen. Ausführliche Informationen hierzu finden Sie in der gesonderten Beschreibung "Thyracont Communication Protocol".

Download unter: [www.thyracont-vacuum.com/download-center/](http://www.thyracont-vacuum.com/download-center/)

#### Schnittstellen-Parameter:

9,6 / 14,4 / 19,2 / 38,4 / 57,6 / 115,2 kBd, 8 Datenbits, 1 Stopbit, keine Parität



Nach dem Einschalten startet der Transmitter mit 9,6 kBd. Empfängt er Anfrage-Telegramme mit einer anderen Baudrate, so stellt sich der Transmitter automatisch darauf ein. Für diese automatische Baudraten-Erkennung benötigt er maximal zwei Telegramme der Sorte "Typanfrage" oder "Messwertanfrage".

## 5.2 Die Profinet Schnittstelle des VSR

Profinet® ist ein eingetragenes Markenzeichen der Profibus & Profinet International PI.



Für die Kommunikation über die Profinet Schnittstelle existiert eine separate Anleitung, welche dem Gerät beiliegt.



Die Beschreibung auf den folgenden Seiten bezieht sich daher auf die über RS485 ansprechbaren Parameter.  
 Weitere Informationen zu den Profinet Spezifikationen finden Sie unter <https://www.profibus.com/technology/profinet> .

### Bedeutung der Profinet Status LEDs

LED	Anzeige	Zustand	Beschreibung
L/A PN P1	aus	-	keine Verbindung mit Profinet Netzwerk an Port 1
	an	linked	physikalische Verbindung zu arbeitsfähigem Profinet Netzwerk an Port 1 vorhanden
	flackert	aktiv	Netzwerk Datenverkehr an Port 1
L/A PN P2	aus	-	keine Verbindung mit Profinet Netzwerk an Port 2
	an	linked	physikalische Verbindung zu arbeitsfähigem Profinet Netzwerk an Port 2 vorhanden
	flackert	aktiv	Netzwerk Datenverkehr an Port 2
RUN	aus	-	Bus nicht gestartet
	blinkt 10 Hz	-	Fehler
	blinkt 2 Hz	-	Bus gestartet, warten auf Verbindung / Konfigurationsmodus
	an	-	Verbindung hergestellt
ERROR	aus	-	kein Fehler
	blinkt	-	Profinet Teilnehmer-Blinktest
	an	-	Fehler

### 5.3 Parameterübersicht

Parameter	RS485 Code	Profinet
Type of Device	TD	x
Product Name	PN	
Serial Number Device	SD	
Serial Number Head (Sensor)	SH	
Version Device	VD	
Version Firmware	VF	
Version Bootloader	VB	
Baud Rate	BR	
Response Delay	RD	
Device Restart	DR	
Measurement Range	MR	
Measurement Value	MV	x
Measurement Value 1 (Pirani)	M1	
Measurement Value 2 (Piezo)	M2	
Adjust High (Atmosphere Pressure)	AH	x
Adjust Low (Zero Pressure)	AL	x
Sensor Transition	ST	x
Gas Correction Factor 1 (Pirani)	C1	x



Das bisherige RS485 Schnittstellen-Protokoll der Version V1 wird auch weiterhin von allen Smartline Geräten unterstützt! Telegramme, die gemäß Protokollversion 1 aufgebaut sind, können somit weiter verwendet werden.

---

## 5.4 Geräte-Parameter und Information

**Type of Device TD:**

Abfragen des Gerätetyps, z.B. VSR205

**Product Name PN:\***

Abfragen des Produktnamens, z.B. VSR53PN

**Serial Number Device SD:\***

Abfragen der Geräte-Seriennummer

**Serial Number Head SH:\***

Abfragen der Seriennummer des Sensorkopfes

**Version Device VD:\***

Abfragen der Hardware-Versionnummer des Geräts

**Version Firmware VF:\***

Abfragen der Firmware-Versionnummer des Geräts

**Version Bootloader VB:\***

Abfragen der Bootloader-Version des Geräts

**Baud Rate BR:\***

Einstellen der Baudrate zur Datenübertragung per RS485

Wertebereich: 9600, 14400, 19200, 28800, 38400, 57600, 115200 Bd

**Response Delay RD:\***

Abfragen und Einstellen der Wartezeit zwischen dem Empfang eines Telegramms und dem Senden der Antwort.

Wertebereich: 1 ... 99999 µs (Default 5500 µs)

**Device Restart DR:\***

Geräte-Reset durchführen

\*) Nicht über Profinet ansprechbar

## 5.5 Messwertabfrage

### Measurement Range MR:\*

Abfragen des Messbereichs, z.B. beim VSR 1200 ...  $1 \times 10^{-4}$  mbar

### Measurement Value MV:

Abfragen des aktuell gemessenen Druckwertes.

### Measurement Value M1:\*

Abfragen des aktuell vom Pirani-Sensor gemessenen Druckwertes.

### Measurement Value M2:\*

Abfragen des aktuell vom Piezosensor gemessenen Druckwertes.

\*) Nicht über Profinet ansprechbar

## 5.6 Nachjustieren

Das Gerät ist ab Werk bei Versorgungsspannung 24V stehend, d.h. mit dem Flansch nach unten, abgeglichen.

Andere Einbautagen, Einsatz unter anderen klimatischen Bedingungen, extreme Temperaturschwankungen, Alterung oder Verschmutzung können ein Nachjustieren der Sensoren erforderlich machen.

### Adjust High AH[p]

Nachjustieren von Piezo- und Pirani-Sensor bei Atmosphärendruck. Ein Referenzdruckwert p wird benötigt!

### Adjust Low AL

Nachjustieren von Piezo- und Pirani-Sensor bei Nulldruck. Hierzu sollte der Ist-Druck kleiner  $5,0 \times 10^{-5}$  mbar sein.

### Adjust Low AL[p]

Der Pirani-Sensor kann auch auf einen beliebigen Referenzdruck im Bereich  $1 \times 10^{-4}$  ...  $1 \times 10^{-1}$  mbar abgeglichen werden. Dazu wird mit dem Befehl AL ein Druckwert [p] als Referenzdruck übertragen.

Dies ist z.B. dann nützlich, wenn kein ausreichend hohes Vakuum zum Null-druckabgleich erzeugt werden kann.



Um optimale Ergebnisse beim Nachjustieren zu erzielen, empfehlen wir vor jedem Abgleich eine Warmlaufphase von mindestens 10 Minuten beim jeweiligen Kalibrierdruck zu beachten.



## 5.7 Sensor Parameter

### Modus Wertangleichung - Sensor Transition (ST)

Im VSR erfolgt standardmäßig ein kontinuierlicher Übergang zwischen Pirani- und Piezobereich. Dabei findet eine Wertangleichung statt.

Um das Verhalten des Transmitters den Prozessanforderungen optimal anzupassen, können mit dem Parameter "Sensor Transition" (ST) per RS485 folgende Optionen konfiguriert werden:

- "0": keine Wertangleichung, d.h. direktes Umschalten zwischen Pirani und Piezo bei 1 mbar
- "1": (Default) Kontinuierliche Wertangleichung im Bereich 5,0 ... 15 mbar
- D[p]:\* keine Wertangleichung, direktes Umschalten zwischen Pirani und Piezo beim Druck p
- F[p1] T[p2]:\* Kontinuierliche Wertangleichung im Druckbereich p1 ... p2

Wertebereich p, p1, p2: 1 ... 20 mbar

\*) Nicht über Profinet ansprechbar



Der Piezosensor misst gasart-unabhängig, der Pirani dagegen gasart-abhängig. Durch Einstellen des Umschaltdrucks bzw. des Übergangsbereichs zwischen den Sensoren wird somit auch der Druckbereich verändert, in dem das Mess-Signal des VSR gasart-unabhängig ist.

In der Standardeinstellung ab Werk (ST="1") ist dies z.B. oberhalb 15 mbar der Fall.

### Gasart-Korrekturfaktor - Gas Correction Factor C1

Das Mess-Signal des VSR ist im Bereich des Piranisensors gasartabhängig. Das Gerät ist auf N<sub>2</sub> bzw. trockene Luft abgeglichen. Für andere Gase kann die Druckausgabe unterhalb 0,1 mbar korrigiert werden, indem Korrekturfaktoren für den Piranisensor via RS485 gesetzt werden.

Die Messwerte des Sensors werden dann bereits im Gerät mit dem entsprechenden Korrekturfaktor multipliziert, so dass am Ausgang des Transmitters ein korrigiertes Mess-Signal zur Verfügung steht.

Wertebereich: 0,20 ... 8,0

Korrekturfaktor C1 Pirani:

Ar	1,6	CO <sub>2</sub>	0,89	He	1,0	Ne	1,4
CO	1,0	H <sub>2</sub>	0,57	N <sub>2</sub>	1,0	Kr	2,4

## 6 Wartung und Service



Vorsicht bei kontaminierten Teilen!

Es kann zu Gesundheitsschäden kommen. Informieren Sie sich vor Aufnahme der Arbeiten über eine eventuelle Kontamination. Beachten Sie beim Umgang mit kontaminierten Teilen die einschlägigen Vorschriften und Schutzmaßnahmen.

Das Gerät ist wartungsfrei. Äußerliche Verschmutzungen können mit einem feuchten Tuch beseitigt werden.

Sollte wider Erwarten ein Schaden an Ihrem VSR auftreten, senden Sie das Gerät bitte mit einer ausgefüllten Kontaminationserklärung (siehe nächste Seite) zur Reparatur an uns.



Das Gerät ist nicht zur kundenseitigen Reparatur vorgesehen! Defekte Sensorköpfe können vor Ort gegen kalibrierte Ersatzsensoren ausgetauscht werden (Ersatzteile B\_VSR53 bzw. B\_VSR54).



Fehlfunktionen des Gerätes, die auf Verschmutzung oder Verschleiß zurückzuführen sind, fallen nicht unter die Gewährleistung.

### Fehlersignal und Störungen

Problem	Mögliche Ursache	Behebung
Messwertabweichung zu groß	Alterung, Verschmutzung, extreme Temperaturen, falsche Justierung	Nachjustieren, Sensor ersetzen oder Gerät einschicken
Nachjustieren des Pirani-Nullpunkts nicht möglich	Messwertabweichung übersteigt den Justierbereich	Sensor ersetzen oder Gerät einschicken
"UR" via RS485	Messbereich unterschritten	(Druck < $1 \times 10^{-4}$ mbar)
"ERROR1" via RS485 Status LED dauer-rot	Elektronik oder Sensor defekt	Gerät einschicken oder Sensor ersetzen
Access code "7" via RS485	Fehlermeldung / Warnung	siehe gesonderte Beschreibung Thyracont Communication Protocol

## Kontaminierungserklärung



ACHTUNG: Diese Kontaminierungserklärung muss korrekt und vollständig ausgefüllt allen Vakuumgeräten und -komponenten beigelegt werden, die Sie zur Reparatur oder Wartung an uns zurücksenden. Ansonsten kommt es zu einer Verzögerung der Arbeiten. Diese Erklärung darf nur von autorisiertem Fachpersonal ausgefüllt und unterschrieben werden!

**1 Art des Produkts**  
 Artikelnr.: \_\_\_\_\_  
 Seriennr.: \_\_\_\_\_



**2 Grund für die Einsendung**  
 \_\_\_\_\_  
 \_\_\_\_\_



**3 Verwendete(s) Betriebsmittel**  
 \_\_\_\_\_  
 \_\_\_\_\_



**4 Einsatzbedingte, gesundheitsgefährdende Kontaminierung des Produkts**

toxisch	nein	ja
ätzend	nein	ja
mikrobiologisch	nein	ja
explosiv	nein	ja
radioaktiv	nein	ja
sonst. Schadstoffe	nein	ja



Kontaminierte Produkte werden nur bei Nachweis einer vorschriftsmäßigen Dekontaminierung entgegengenommen!



**5 Schadstoffe und prozessbedingte, gefährliche Reaktionsprodukte mit denen das Produkt in Kontakt kam:**

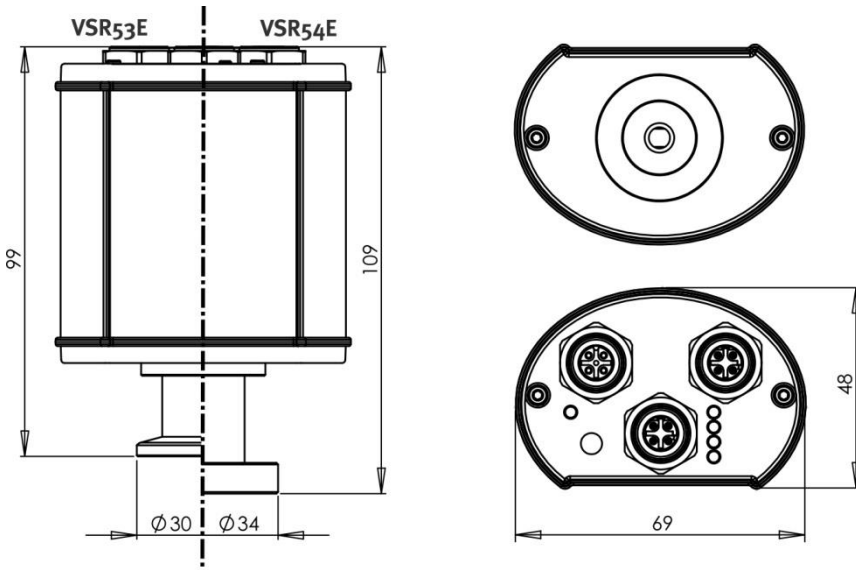
Handelsname Produktname Hersteller	Chemische Bezeichnung evtl. auch Formel	Gefahr- klasse	Maßnahmen bei Freiwerden der Schadstoffe	Erste Hilfe bei Unfällen



**6 Rechtsverbindliche Erklärung**  
 Hiermit versichere(n) ich/wir, dass die Angaben in diesem Vordruck korrekt und vollständig sind. Der Versand des kontaminierten Produkts erfolgt gemäß den gesetzlichen Bestimmungen.

Firma/Institut \_\_\_\_\_ Name \_\_\_\_\_  
 Straße \_\_\_\_\_  
 PLZ, Ort \_\_\_\_\_  
 Telefon \_\_\_\_\_  
 Telefax \_\_\_\_\_  
 Email \_\_\_\_\_ Firmenstempel, rechtsverbindliche Unterschrift

## 7 Technische Daten



Messprinzip	Piezoresistiv / Wärmeleitfähigkeit Pirani (Pirani, gasartabhängig)
Messbereich	1200 - $1 \times 10^{-4}$ mbar ( $900 - 1 \times 10^{-4}$ Torr)
Max. Überlast	4 bar abs.
Genauigkeit	1200 - 40 mbar: 0,3 % v. Skalenendwert 40 - $2 \times 10^{-3}$ mbar: 10 % v. Messwert
Wiederholbarkeit	1200 - 40 mbar: 0,1% v. Skalenendwert 40 - $1 \times 10^{-2}$ mbar: 2 % v. Messwert
Materialien mit Vakuumkontakt	Edelstahl 1.4307, Wolfram, Nickel, Glas, Gold, Siliziumoxid
Reaktionszeit	40 ms
Betriebstemperatur	5...50 °C
Lagertemperatur	-40...+65 °C
Ausheiztemperatur	max. 150 °C am Flansch (Spannungsversorgung ausgeschaltet)

Spannungsversorgung	20 - 30 VDC
Leistungsaufnahme	max. 2,5 W, zusätzlich 1,6 W für Profinet
RS485 Schnittstelle	9,6 ... 115 kBd, 8 databit, 1 stopbit, no parity  Anschluss: M12 Rundsteckverbinder A-codiert, 5polig, weibl., verschraubbar
Profinet Schnittstelle	Anschluss: M12 Rundsteckverbinder D-codiert, 4polig, weibl., verschraubbar
Vakuumanschluss	VSR53: Kleinflansch DN16 ISO KF VSR54: Conflat Flansch DN16 CF
Abmessungen	109 x 69 x 48 mm (VSR53)
Schutzart	IP 54
Gewicht	220 g (VSR53E)

**Konformitätserklärung**



**EU Konformitätserklärung**  
*EU Declaration of Conformity*

**Adresse / Address:** Thyracont Vacuum Instruments GmbH  
Max-Emanuel-Straße 10  
94036 Passau  
Germany

**Produkt:** Vakuum Messumformer  
**Product:** Vacuum Transmitter

**Typ / Type:** VSR53D, VSR53DL, VSR53E, VSR53PN  
VSR54D, VSR54DL, VSR54E, VSR54PN

Die Produkte entsprechen den Anforderungen folgender Richtlinien:  
*Product is in conformity with the requirements of the following directives:*

**2014/30/EU**                      **Electromagnetic Compatibility (EMC)**  
**2011/65/EU**                      **EC directive on RoHS**

Zur Überprüfung der Konformität wurden dabei folgende Normen herangezogen:  
*The conformity was checked in accordance with the following harmonized EN-standards:*

**EN 61326-1:2013 Group 1 / Class B**  
**EN 50581:2012**

Passau, 03.09.2018

Frank P. Salzberger, Geschäftsführer

## Content

<b>1</b>	<b>Safety Instructions</b> .....	<b>24</b>
<b>2</b>	<b>Vacuum Transducer VSR</b> .....	<b>25</b>
2.1	For Orientation .....	25
2.2	Delivery Content.....	25
2.3	Product Description .....	25
<b>3</b>	<b>Installation</b> .....	<b>27</b>
3.1	Notes for Installation .....	27
3.2	Vacuum Connection .....	27
3.3	Electrical Connection .....	28
3.3.1	Voltage Supply / RS485 Interface.....	28
3.3.2	Profinet PN P1 / PN P2.....	29
<b>4</b>	<b>Operation</b> .....	<b>30</b>
4.1	General.....	30
4.2	Status LED .....	31
4.3	Bake-Out .....	31
<b>5</b>	<b>Communication</b> .....	<b>32</b>
5.1	The Serial RS485 Interface Of The VSR .....	32
5.2	The Profinet Interface Of The VSR .....	33
5.3	Survey Of Parameters.....	34
5.4	Device Parameters And Information .....	35
5.5	Measurement Query .....	36
5.6	Readjustment .....	36
5.7	Sensor Parameters .....	37
<b>6</b>	<b>Maintenance and Service</b> .....	<b>38</b>
<b>7</b>	<b>Technical Data</b> .....	<b>40</b>
	Declaration of Conformity.....	42

Manufacturer:

Thyracont Vacuum Instruments GmbH  
 Max Emanuel Straße 10  
 D 94036 Passau  
 Tel.: ++49/851/95986-0  
 email: info@thyracont-vacuum.com  
 Internet: http://www.thyracont-vacuum.com

## 1 Safety Instructions

- Read and follow the instructions of this manual
- Inform yourself regarding hazards, which can be caused by the product or arise in your system
- Comply with all safety instructions and regulations for accident prevention
- Check regularly that all safety requirements are being complied with
- Take account of the ambient conditions when installing your VSR. The protection class is IP 54, which means the unit is protected against penetration of dust and splash water.
- Adhere to the applicable regulations and take the necessary precautions for the process media used
- Consider possible reactions between materials and process media
- Consider possible reactions of the process media due to the heat generated by the product
- Do not carry out any unauthorized conversions or modifications on the unit
- Before you start working, find out whether any of the vacuum components are contaminated
- Adhere to the relevant regulations and take the necessary precautions when handling contaminated parts
- When returning the unit to us, please enclose a declaration of contamination
- Communicate the safety instructions to other users

### Pictogram-Definition



Danger of personal injury!



Danger of damage to the unit or system!



Important information about the product, its handling or about a particular part of the documentation, which requires special attention.



---

## 2 Vacuum Transducer VSR

### 2.1 For Orientation

This operating instructions describe installation and operation of products with article numbers VSR53PN and VSR54PN.

The article number can be found on the product's type label. Technical modifications are reserved without prior notification.

### 2.2 Delivery Content

Included in the delivery consignment are:

- Transducer VSR
- Protective flange cover
- Operating instructions

Available Accessories:

- Centering ring DN16KF with wire filter, ZZDF016
- Centering ring DN16KF with metal baffle, ZZCH016

### 2.3 Product Description

The VSR vacuum transducer is measuring total gas pressure in the range of 1200 -  $1 \times 10^{-4}$  mbar. The transducer can be connected to Thyracont display and control units or to customer related power supply and evaluation units in compliance with pin assignment. The pressure reading is transmitted via Profinet interface.

In addition the device has a serial RS485 interface for digital data transfer (see chapter 5).

The transducer is equipped with a metal-sealed combination sensor type Piezo / Pirani and temperature compensated. It can be mounted to suitable flange connectors.

### Proper Use

The VSR serves exclusively to provide absolute pressure measurements in gaseous media in the range 1200 -  $1 \times 10^{-4}$  mbar. It may only be connected to components specifically provided for such purpose.

### Improper Use

The use for purposes not covered above is regarded as improper, in particular:

- the connection to components not allowed for in their operating instructions
- the connection to components containing touchable, voltage carrying parts.

No liability or warranty will be accepted for claims arising from improper use.

The user bears the responsibility with respect to the used process media.



The device is not designed for use in corrosive gas atmosphere. Aggressive media such as halogenides, carbon or oxygen plasma can reduce sensor life-time!  
Dust, oil or condensing vapours will affect sensor performance and may cause malfunction!

### 3 Installation

#### 3.1 Notes for Installation



Unauthorized modifications or conversions of the instrument are not allowed!

**Installation location:** Indoor

For not fully air conditioned open buildings and operation rooms:

Temperature: +5°C ... +50°C

Rel. Humidity: max. 80% up to 30°C, max. 50% at 40°C, not condensing

Air pressure: 860 - 1060 hPa (mbar)

#### 3.2 Vacuum Connection



Dirt and damage, especially at the vacuum flange, have an adverse effect on the function of this vacuum component.

Please take account of the necessary instructions with regard to cleanliness and damage prevention when using vacuum components.

- Remove the protective cover (is required again during maintenance work!)
- Make vacuum connection via small flange DN16 ISO KF (VSR53) or conflat flange DN16CF (VSR54)
- Use clamps, that can be opened and closed with appropriate tools only (e.g. strap retainer-tension-ring), use sealing rings with a centering ring
- Make sure that the sensor flange is connected to ground, e.g. by having electrical contact to the grounded vacuum chamber (use metallic clamps)

The transducer may be mounted in any orientation. Mounting with the flange to the top, however, can lead to early contamination and damage of the sensor. An upright orientation with flange to the bottom is to be preferred in order to keep particles and condensates out of the sensor cell. The transducer is adjusted in the upright position ex works.



When mounting the transducer avoid forced twisting or violent opening. This can damage the VSR!



**Overpressure in the vacuum system > 1 bar**  
 Accidental or unintended opening of clamp elements under stress can lead to injuries due to parts flying around!  
 Unsecured hose connections can release, process media thus can leak and possibly damage your health.

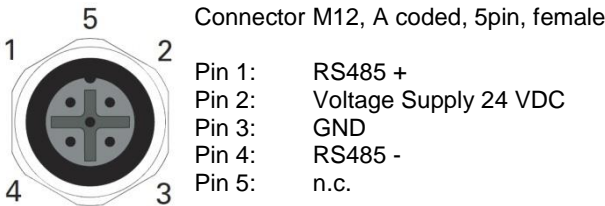


**Overpressure in the vacuum system 1.5 to 4 bar**  
 KF flange connections with elastomer sealings cannot withstand such pressures. Process media thus can leak and possibly damage your health.

### 3.3 Electrical Connection

#### 3.3.1 Voltage Supply / RS485 Interface

The electrical connection is to be made by means of suitable cables considering EMI demands and according to the pin description shown below:



We recommend to have Shield and supply common (Pin 3) grounded in the supply unit.

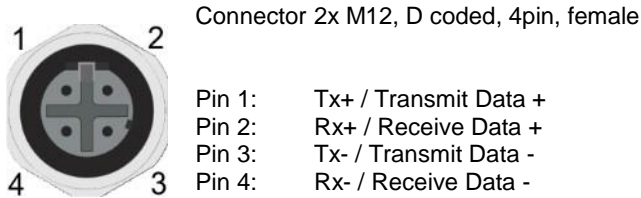


Incorrect connection or inadmissible supply voltage can damage the transducer.

### 3.3.2 Profinet PN P1 / PN P2

Profinet ports 1 and 2 are designed as integrated 2-port-switches, so that no additional external switch is required.

The electrical connection is to be made by means of suitable cables considering EMI demands and according to the pin description shown below:



Incorrect connection or inadmissible supply voltage can damage the transducer.

## 4 Operation

### 4.1 General

#### Measurement Principle

The VSR vacuum transducer is equipped with an internal combination sensor of type Piezo / Pirani.

Under the influence of pressure the thin diaphragm of the piezo-resistive sensor is bent, on its back a resistor-bridge is applied. The bending forces the measurement-bridge to come out of tune, which is a measure for the applied pressure.

The Pirani principle uses the heat conduction of gases for measuring vacuum. A sensor filament in a Wheatstone circuit is heated to a constant temperature, so the bridge voltage is a measure for total gas pressure.

#### Output Signal

The measured absolute pressure can be read out digitally via the transducers serial RS485 or via Profinet interface. Additionally you can set various parameters like gas correction factors. For further information see chapter 5.

#### Warm-Up Time

The signal output of VSR is available approx.. 2 s after the unit is switched on. To take advantage of the maximum accuracy of the unit it is appropriate to allow for stabilization time of 5 minutes, especially when extreme pressure changes have occurred.

#### Accuracy

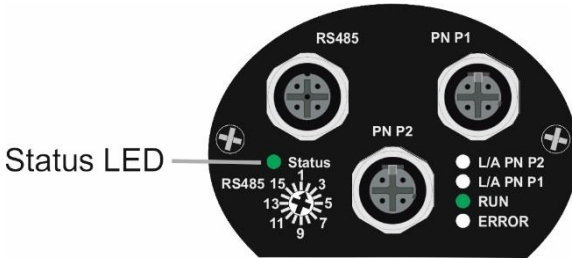
The unit is adjusted ex works in upright position and at 24V voltage supply.

Through contamination, ageing, extreme climatic conditions or different mounting orientation the need for readjustment may arise. In accordance, the accuracy can be reduced in the range below  $10^{-2}$  mbar.

#### Dependence On Gas Type

Below 15 mbar the output signal depends on composition and type of the gas being measured. The unit is adjusted for N<sub>2</sub> and dry air. For other gases correction factors for the Pirani sensor can be set via RS485 (see chapter 5.7). This results in a correct pressure display below 0.1 mbar.

## 4.2 Status LED



The status LED signalizes the following operational states:

- Normal Operation / Pirani (*green LED continuously on*)
- ⚡ Normal Operation / Piezo (*green LED flashing slowly*)
- Error (*red LED continuously on*)

## 4.3 Bake-Out

When a bake-out of the vacuum chamber is performed with the VSR being mounted to the chamber, the temperature at the sensor flange must not exceed 150 °C.

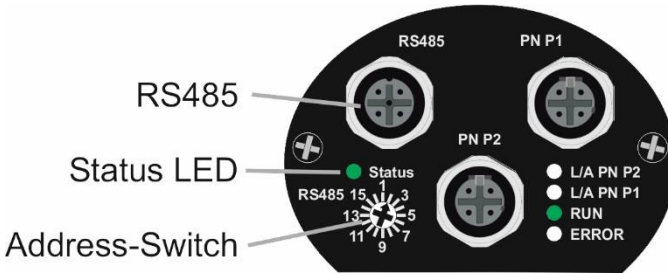


The transducer's voltage supply must be switched-off while the chamber is heated. Otherwise a damage of the electronics can be the result!

## 5 Communication

### 5.1 The Serial RS485 Interface Of The VSR

The VSR transducer is equipped with a serial RS485 interface. To set the address for communication via RS485 please remove the rubber cap over the address switch and then set the address switch to a value between 1 and 16 using a small screw driver or a similar tool. Afterwards insert the rubber cap again.



Communication telegrams are transmitted as ASCII text according to the Thyracont protocol version V2. Detailed information is provided in the separate description "Thyracont Communication Protocol".

Download link: [www.thyracont-vacuum.com/download-center/](http://www.thyracont-vacuum.com/download-center/)

#### Interface-Parameter:

9,6 / 14,4 / 19,2 / 38,4 / 57,6 / 115,2 kBd, 8 data bits, 1 Stopbit, no parity



When powered on the transducer starts with 9,6 kBd. If a telegram with different baud rate is received, the transducer will automatically adapt to it. For this automatic baud rate adaption a maximum of two telegrams of type "Type Query" or "Measurement Query" is required.



## 5.2 The Profinet Interface Of The VSR

Profinet® is a registered trademark of Profibus and Profinet International (PI).



A separate manual is delivered with the gauge describing the use of the Profinet interface.



Hence, the description on the following pages refers to parameters accessible via RS485.

Further information with regard to Profinet specifications can be found under <https://www.profibus.com/technology/profinet> .

Meaning of the Profinet status LEDs:

LED		Anzeige	Zustand	Beschreibung
L/A PN P1	green	off	-	No connection with Profinet network at Port 1
		on	linked	Physical connection with operating Profinet network at Port 1
		flickering	active	Network data traffic at Port 1
L/A PN P2	green	off	-	No connection with Profinet network at Port 2
		on	linked	Physical connection with operating Profinet network at Port 2
		flickering	active	Network data traffic at Port 2
RUN	green	off	-	Bus not started
		flashing 10 Hz	-	Error
		flashing 2 Hz	-	Bus started, waiting for connection / configuration mode
		on	-	Connection established
ERROR	ret	off	-	No error
		blinkt	-	Profinet subscriber flash-test
		on	-	Error

### 5.3 Survey Of Parameters

Parameter	RS485 Code	Profinet
Type of Device	TD	x
Product Name	PN	
Serial Number Device	SD	
Serial Number Head (Sensor)	SH	
Version Device	VD	
Version Firmware	VF	
Version Bootloader	VB	
Baud Rate	BR	
Response Delay	RD	
Device Restart	DR	
Measurement Range	MR	
Measurement Value	MV	x
Measurement Value 1 (Pirani)	M1	
Measurement Value 2 (Piezo)	M2	
Adjust High (Atmosphere Pressure)	AH	x
Adjust Low (Zero Pressure)	AL	x
Sensor Transition	ST	x
Gas Correction Factor 1 (Pirani)	C1	x



The previous communication protocol version V1 will furthermore be supported by all Smartline devices! Therefore all telegrams built according to protocol version 1 can further be used.

---

## 5.4 Device Parameters And Information

**Type of Device TD:**

Query of device type, e.g. VSR205

**Product Name PN:\***

Query of product name, e.g. VSR53PN

**Serial Number Device SD:\***

Query of device serial number

**Serial Number Head SH:\***

Query of sensor head serial number

**Version Device VD:\***

Query of the device's hardware version

**Version Firmware VF:\***

Query of the device's firmware version

**Version Bootloader VB:\***

Query of the device's bootloader version

**Baud Rate BR:\***

Set the baud rate for RS485 data transmission

Value range: 9600, 14400, 19200, 28800, 38400, 57600, 115200 Bd

**Response Delay RD:\***

Query and set the time delay between receiving a telegram and sending the answer.

Value range: 1 ... 99999 µs (default 5500 µs)

**Device Restart DR:\***

Make a device reset

\*) Not accessible via Profinet

## 5.5 Measurement Query

### Measurement Range MR:\*

Query measurement range of the gauge, e.g. 1200 ...  $1 \times 10^{-4}$  mbar for VSR.

### Measurement Value MV:

Query current pressure measurement.

### Measurement Value M1:\*

Query current pressure measurement of the Pirani sensor.

### Measurement Value M2:\*

Query current pressure measurement of the piezo sensor.

\*) Not accessible via Profinet

## 5.6 Readjustment

The transducer is adjusted ex works with 24V voltage supply in upright position, flange to the bottom.

Other orientation, operation under different climatic conditions, extreme temperature changes, ageing or contamination can result in the need for readjustment of the sensors.

### Adjust High AH[p]

Adjustment of piezo and Pirani sensor at atmosphere pressure. A reference pressure p will be required!

### Adjust Low AL

Adjustment of piezo and Pirani sensor at zero pressure. For this purpose actual pressure must be less than  $5,0 \times 10^{-5}$  mbar.

### Adjust Low AL[p]

It is also possible to adjust the Pirani sensor at a certain reference pressure in the range  $1 \times 10^{-4}$  ...  $1 \times 10^{-1}$  mbar. Command AL then has to be transmitted together with the pressure value [p] as reference pressure.

This can be of advantage, if a suitably low pressure for zero adjustment cannot be applied.



To achieve optimum results of the adjustment we recommend to consider a warm-up of at least 10 minutes at the appropriate calibration pressure before any adjustment.

## 5.7 Sensor Parameters

### Sensor Transition (ST)

By default the VSR performs a continuous transition between Pirani and piezo range whereupon an assimilation of the sensor signals is carried out. In order to adapt the performance of the transducer to the requirements of the vacuum process the following options can be configured via RS485 by means of parameter "Sensor Transition" (ST):

- "0": no transition, but direct switch-over between Pirani and piezo sensor at 1 mbar
- "1": (Default) continuous transition in the range 5.0 ... 15 mbar
- D[p]:\* no transition, but direct switch-over between Pirani and piezo sensor at pressure p
- F[p1] T[p2]:\* continuous transition in the range p1 ... p2

Value range: p, p1, p2: 1 ... 20 mbar

\*) Not accessible via Profinet



The piezo sensor measures independently of the type of gas, whereas the measurement of the Pirani is depending on the type of gas. Hence, adjusting the transition range of the sensors or the pressure for direct switch-over will also affect the range where the VSR output is independent of the gas type. As a default ex works (ST="1") this will be the case if the pressure reading is above 15 mbar.

### Gas Correction Factor C1

In the Pirani range the output signal of the VSR depends on type and composition of the gas being measured. The unit is adjusted for N<sub>2</sub> and dry air. For other gases the pressure display can be corrected below 0.1 mbar by setting correction factors for the Pirani sensor via RS485.

The measurement result of the Pirani sensor is then individually multiplied with the corresponding correction factor by the units microcontroller. The VSR can thereby provide a corrected pressure signal output.

Value range: 0.20 ... 8.0

Correction factor C1 Pirani:

Ar	1,6	CO <sub>2</sub>	0,89	He	1,0	Ne	1,4
CO	1,0	H <sub>2</sub>	0,57	N <sub>2</sub>	1,0	Kr	2,4

## 6 Maintenance and Service



Danger of possibly contaminated parts!  
Contaminated parts can cause personal injuries. Inform yourself regarding possible contamination before you start working. Be sure to follow the relevant instructions and take care of necessary protective measures.

The unit requires no maintenance. External dirt and soiling can be removed by a damp cloth.

Should a defect or damage occur on your VSR, please send the instrument to us for repair and enclose a decontamination declaration.



The unit is not prepared for customer repair!  
Defective sensor heads can be exchanged on-site by calibrated replacement sensors (spare parts B\_VSR53 or B\_VSR54).



Malfunction of the unit, which is caused by contamination or wear and tear is not covered by warranty.

### Error messages and malfunction

Problem	Possible Cause	Correction
high measurement error	contamination, ageing, extreme temperature, maladjustment	readjustment, replace sensor or send unit for repair
Pirani zero adjustment not possible	measurement error exceeds possible range of readjustment	replace sensor or send unit for repair
"UR" via RS485	pressure under range	(pressure < $1 \times 10^{-4}$ mbar)
"ERROR1" via RS485 Status LED continuously red	defective electronics or sensor	send unit for repair or replace sensor
Access code "7" via RS485	Error message / warning	see separate documentation Thyracont Communication Protocol

**Declaration of Contamination**



ATTENTION: This declaration about contamination has to be filled out correctly and must be attached to all vacuum gauges and components, which are sent back to us for repair or service. Otherwise delays will be the consequence. This declaration must be filled out and signed by authorized and qualified staff only!

**1 Type of Product**  
 ArticleNo: \_\_\_\_\_  
 SerialNo: \_\_\_\_\_



**2 Reason for Return**  
 \_\_\_\_\_  
 \_\_\_\_\_



**3 Used Machinery Materials**  
 \_\_\_\_\_  
 \_\_\_\_\_



**4 Harmful Contamination of the Product**

toxic	no <input type="checkbox"/>	yes <input type="checkbox"/>
corrosive	no <input type="checkbox"/>	yes <input type="checkbox"/>
microbiological	no <input type="checkbox"/>	yes <input type="checkbox"/>
explosive	no <input type="checkbox"/>	yes <input type="checkbox"/>
radioactive	no <input type="checkbox"/>	yes <input type="checkbox"/>
other substances	no <input type="checkbox"/>	yes <input type="checkbox"/>

Contaminated products will be accepted only when an approved certificate of decontamination is attached!



**5 Harmful substances and dangerous products of reaction, which were in contact with the product:**

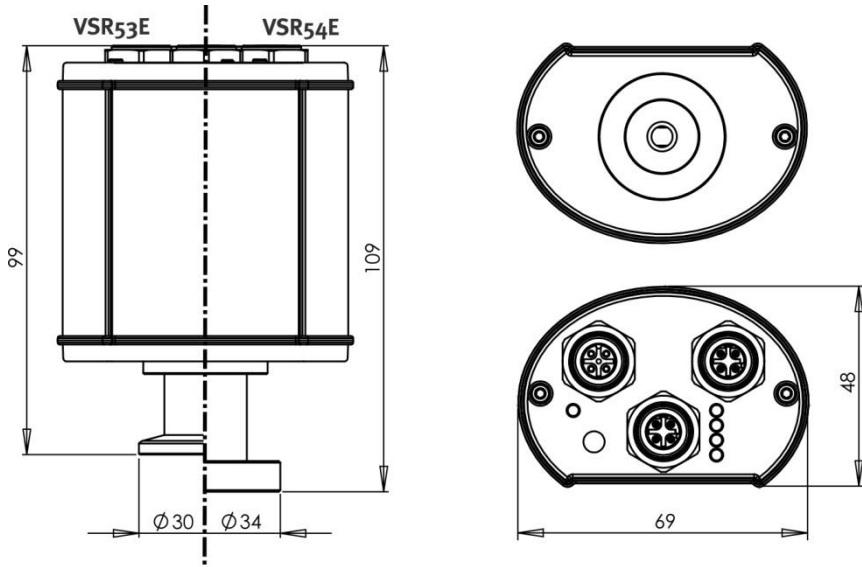
Name Manufacturer	Chemical Identification Formula	Hazard Category	Steps in case of escape of the harm- ful substance	First aid in case of an accident



**6 Legally Binding Declaration**  
 I guarantee that all statements in this form are correct and complete. The dispatch of the contaminated products will be arranged according to legal regulations.

Company \_\_\_\_\_ Name \_\_\_\_\_  
 Street \_\_\_\_\_  
 ZIP, City \_\_\_\_\_  
 Phone \_\_\_\_\_  
 Telefax \_\_\_\_\_  
 Email \_\_\_\_\_ Company stamp, legally binding signature

## 7 Technical Data



Maße in

Measurement Principle	Piezo-resistive / heat conduction Pirani (Pirani, depending on gas type)
Measuring Range	1200 - $1 \times 10^{-4}$ mbar (900 - $1 \times 10^{-4}$ Torr)
Max. Overload	4 bar abs.
Accuracy	1200 - 40 mbar: 0.3 % f. scale end 40 - $2 \times 10^{-3}$ mbar: 10 % f. reading
Repeatability	1200 - 40 mbar: 0.1 % f. scale end 40 - $1 \times 10^{-2}$ mbar: 2 % f. reading
Materials with vacuum contact	stainl. steel 1.4307, tungsten, nickel, glass, gold, silicon oxide
Reaction Time	40 ms
Operating Temperature	5...50°C
Storage Temperature	-40...+65 °C
Bake Out temperature	max. 150 °C at the flange (voltage supply switched-off)



Voltage Supply	20 - 30 VDC
Power Consumption	max. 2.5 W, additionally 1.6 W for Profinet
RS485 Interface	9,6 ... 115 kBd, 8 databit, 1 stopbit, no parity  Connector: M12 round type A-coded, 5pole, female, lockable
Profinet Interface	Connector: M12 round type D-coded, 4pole, female, lockable
Vacuum Connection	VSR53: small flange DN16 ISO KF VSR54: conflat flange DN16 CF
Dimensions	109 x 69 x 48 mm (VSR53)
Protection Class	IP 54
Weight	220 g (VSR53)

**Declaration of Conformity**



**EU Konformitätserklärung**  
*EU Declaration of Conformity*

**Adresse / Address:** Thyracont Vacuum Instruments GmbH  
Max-Emanuel-Straße 10  
94036 Passau  
Germany

**Produkt:** Vakuum Messumformer  
**Product:** Vacuum Transmitter

**Typ / Type:** VSR53D, VSR53DL, VSR53E, VSR53PN  
VSR54D, VSR54DL, VSR54E, VSR54PN

Die Produkte entsprechen den Anforderungen folgender Richtlinien:  
*Product is in conformity with the requirements of the following directives:*

**2014/30/EU                      Electromagnetic Compatibility (EMC)**  
**2011/65/EU                      EC directive on RoHS**

Zur Überprüfung der Konformität wurden dabei folgende Normen herangezogen:  
*The conformity was checked in accordance with the following harmonized EN-standards:*

**EN 61326-1:2013 Group 1 / Class B**  
**EN 50581:2012**

Passau, 03.09.2018

Frank P. Salzberger, Geschäftsführer



